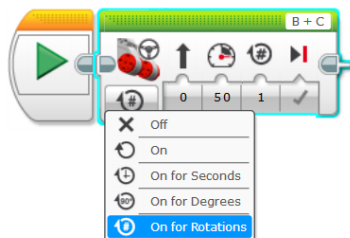


Warsztat 1

Potrafię wykorzystać silniki robota do poruszania

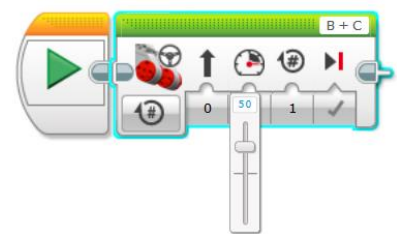
Opcje ruchu



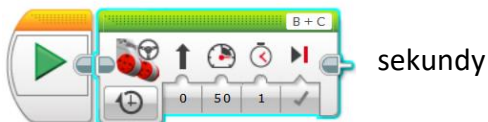
Kierunek ruchu



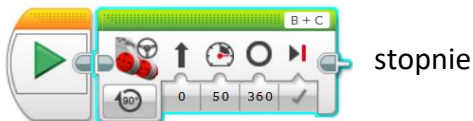
Prędkość ruchu



Długość trwania ruchu



sekundy

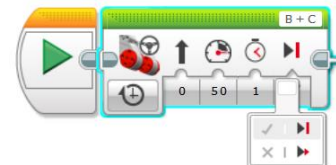


stopnie



pełne obroty

Opcje zatrzymania



Port silnika



Zadania:

1. Napisz program dzięki któremu robot przez chwilę pojedzie prosto w przód.
2. Napisz program dzięki któremu robot przez 3 sekundy pojedzie w tył.
3. Napisz program dzięki któremu koła robota wykonają 4 obroty w przód.
4. Napisz program dzięki któremu robot pokona drogę dookoła krzesła.
5. Napisz program dzięki któremu robot wykona slalom wokół trzech krzeseł
6. Napisz program dzięki któremu robot pokona odcinek 10 cm
* *Level up! Droga 10 cm, czas przejazdu to 7 sekund*
7. Napisz program dzięki któremu robot pokona odcinek 30 cm
* *Level up! Droga 30 cm, czas przejazdu to 5 sekund*

8. Napisz program dzięki któremu robot pokona odcinek 50 cm

** Level up! Droga 60 cm, czas przejazdu to 6 sekund*

9. Który robot pokona dłuższą trasę:

a) Robot na kołach mniejszych, długość ruchu kątownego to 1440 stopni

b) Robot na kołach większych, długość ruchu to 3 sekundy, prędkość ruchu to 60.

10. Napisz program dzięki któremu robot będzie tańczył

Zadania dodatkowe

1. Uzupełnij blok danymi wg. wskazówek

a) Prędkość – 45, Czas trwania – 8 sekund, Silniki w portach B i C



b) Prędkość – 65, Obrót o 540 stopni, Silniki w portach A i D



c) Prędkość – 90, Czas trwania – 20 sekund, Silniki w portach A i B

